强震作用下超高桥墩动力稳定性理论研究。

程麦理^{1,2},李青宁²,苗如松²

(1.延安大学建筑工程学院,陕西 延安 716000; 2.西安建筑科技大学土木工程学院,陕西 西安 710055)

摘要:根据平截面假定,考虑超高桥墩大位移变形产生的几何非线性影响,建立超高桥墩的振动控制微分方程,利用变步长的龙格-库塔法进行求解,结合 B-R 运动判定准则,对超高桥墩在地震作用 下的动力失稳机理进行研究。理论分析表明,超高桥墩的动力失稳与桥墩的几何尺寸、质量分布、 边界条件有密切关系;桥墩动力失稳时刻随地震波加速度峰值的增大而减小;失稳时刻与失稳加速 度荷载有对应关系。算例结果表明:本文方法正确,利用本文理论能够准确计算超高桥墩的失稳时 刻及失稳加速度,对超高桥墩动力失稳的理论分析及工程实践有重要指导意义。

Theoretical Study on the Dynamic Stability of Super-high Bridge Piers under Strong Earthquakes

CHENG Mai-li^{1,2}, LI Qing-ning², MIAO Ru-song²

(1.School of Architecture and Civil Engineering, Yan'an University, Yan'an 716000, Shaanxi, China;
2.School of Civil Engineering, Xi'an University of Architecture and Technology, Xi'an 710055, Shaanxi, China)

Abstract: With the steady progress of transportation infrastructure construction in China, a large number of bridges with high piers have been built in the mountainous southwest region, a part of the Alpine-Himalayan seismic belt where earthquakes are frequent. Thus, research on structural seismic response has always attracted close attention. In this paper, we study the dynamic instability mechanism, seismic response, and performance of super-high bridge piers, develop reasonable structural strategies, and suggest design proposals to avoid dynamic instability. Assuming a plane section and considering the geometric non-linear effect induced by large displacement deformation of super-high piers, a numerical model of super-high piers is established. The governing differential equations of super-high piers are established, and a displacement shape function is proposed according to the force-deformation constitutive law of members. The Runge-Kutta method is used to solve the equation. Based on the B-R kinematic criterion, the dynamic instability mechanisms of super-high piers are discussed. The results from the numerical model under the dynamic conditions of various seismic waves are discussed, and longitudinal and lateral displacement at the top of high piers is studied. Theoretical analysis and calculation results show that the dynamic instability of super-high piers is closely related to pier geometry, mass distribution, and boundary conditions. The dynamic instability time of piers decreases with an increase in the peak acceleration of

① 收稿日期:2015-10-15

基金项目:国家自然科学基金项目(51078306);国家青年基金项目(51408453);高等学校博士学科点专项科研基金 (20106120110004);陕西省自然科学基础研究计划资助项目(2013JQ7007)

作者简介:程麦理(1987-),男,博士,主要从事桥梁结构抗震分析研究。E-mail:cml3635@163.com。

seismic waves. The relationship between the acceleration load and instability time shows strict correlation. The results from the example show that the method in this paper is simple, feasible, and correct. Using the theory in this paper, the dynamic instability time and acceleration load critical value of super-high piers can be calculated accurately. The theory is therefore significant in theoretical analysis and engineering practice regarding the dynamic instability of super-high piers. **Key words:** strong earthquake; super-high bridge pier; dynamic stability; displacement shape

function; Runge-Kutta method

0 引言

随着西部大开发计划的顺利实施,在我国西南部 建造了一大批超高桥墩桥梁。在地震动力荷载作用 下,超高桥墩的性能失效往往由其动力稳定性控制, 国内外已有对该类结构动力稳定性的研究^[1-2]。但由 于对结构进行动力分析时引入了时间参量,使得其动 力稳定性分析变得极为困难,加之结构自身动力特性 的复杂性,使得其难以用数学形式准确表达^[3]。随着 力学理论的发展,关于结构动力稳定分析理论不断丰 富,如结构前屈状态的研判、临界荷载的确定、稳定准 则的建立和结构动力失稳后结构的分析等。

孙强等[4-5] 探讨了弹性介质杆在轴向荷载作用 下,阻尼力对杆件稳定性的影响规律,并推导了杆件 在不同边界条件下的动力分析计算公式。徐艳等[6] 基于 Liapunov 运动稳定性定义,建立了两类结构稳 定状态概念:第一类是弹性动力屈曲,通过动态特征 值法进行分析研究:第二类是动力极值,利用 B-R 准 则结合动态增量法(IDA)进行研究,其从动力稳定角 度探讨了钢管混凝土拱桥的抗震性能。Bakker^[7]研 究了横向均布荷载作用下圆柱体的动力稳定及前屈 状态。罗松南等[8-9] 通过对高桥墩的简化分析,建立 墩顶简支、墩底固结的压杆模型,研究分析了该桥墩 模型在地震荷载和轴向冲击荷载作用下结构的动力 屈曲。罗漪等[10]利用有限单元法研究了变刚度薄壁 杆件在受轴向周期性作用下的动力稳定。卢皓等[11] 和夏修身等[12]利用弹塑性分析方法对超高墩桥梁的 高墩抗震性能及地震破坏机理进行了分析研究。李 黎等[13-14] 通过对结构动力分析原理进行剖析,利用有 限元方法和动力特征值屈曲分析方法相结合,对设有 隔震的桥梁进行了动力稳定性分析,分析结果表明该 隔震桥梁动力稳定性能良好。除了在理论方面对结 构动力稳定性的研究,国内外学者也通过试验手段对 轴向受力杆件进行了动力屈曲研究,如孙华东[15]通 过试验方法研究了圆管的轴向冲击动力屈曲。

本文根据大位移理论,通过考虑超高桥墩变形 的几何非线性与结构内力的关系,建立了超高桥墩 在弹性状态下动力稳定计算的二阶控制微分方程, 结合变步长的 Runge-kutta 法研究了超高桥墩的动 力响应。根据 B-R 判定准则,对超高桥墩在强震作 用下结构的动力失稳破坏机理进行了研究分析。算 例的数值计算结果表明,本文方法正确,根据本文理 论能够准确预测超高桥墩的失稳时刻及其对应的地 震波加速度荷载。

1 分析模型建立

根据超高桥墩受载变形的力学特性,将超高桥 墩简化为底端与地面固结,顶端设有集中质量和有 限刚度侧向支撑的均质弹性压弯杆件,地震荷载通 过与地面固结的墩底输入。在地震荷载作用下,当 超高桥墩发生失稳破坏时其常处于弹性受力状态, 即属于小应变大位移的几何非线性问题,因而在构 件变形与内力分析时,假定压弯杆件符合平截面假 定。结合以上超高桥墩简化模型和分析假定,超高 桥墩动力分析模型如图1所示。规定:杆件按图1 向左凸弯曲为正,轴力拉为正。



图中:m₀为桥墩顶部设置的集中质量体,桥墩墩 身分布质量*m*,横截面面积A,几何长度*l*,截面抗弯惯 性矩为*I*。引入侧向支撑弹簧*K*,其刚度为*k*,以表征 取桥墩中心线处的纵向位移为 u(z,t),横向 位移 v(z,t),则桥墩横截面任意点处的纵向位移和 横向位移可表示为

$$u(x,z,t) = u(z,t) - xv'(z,t)$$
(1)

$$v(x,z,t) = v(z,t) \tag{2}$$

根据平截面假定,考虑超高桥墩大位移引起的 几何非线性影响,则桥墩中轴应变可表示为

$$\varepsilon_z = u'(z,t) - xv''(z,t) + \frac{1}{2}\alpha v(z,t) \qquad (3)$$

式中: α 为几何非线性因子。当 α =1时,为考虑几何 非线性;当 α =0时,为不考虑几何非线性。

利用经典杆件理论,结合杆件变形、内力的本构 关系,桥墩轴力和弯矩可表示为

$$N(z,t) = EA\left[u'(z,t) + \frac{1}{2}\alpha v''(z,t)\right]$$
(4)

$$M(z,t) = -EIv''(z,t)$$
(5)

2 动力控制方程

2.1 超高桥墩动力微分方程

在超高桥墩固定端输入已知横向位移波 v(0, t)时,沿桥墩横向的加速度响应为 v(z,t)。根据结 构力学位移法计算原理,求知桥墩顶部侧向弹簧的 支反力可表示为

$$R_{B} = \frac{kl^{3}}{kl^{3} + 3EI} \left[m_{0} \ddot{v}(l,t) + \frac{3}{8} \int_{0}^{l} \overline{m} \ddot{v}(z,t) dz \right] \quad (6)$$

为建立结构的动力平衡方程,取桥墩z=r处截 面以上部分进行内力、变形分析。图2给出了超高 桥墩动力分析的计算简图。

对图 2 进行竖向轴力平衡分析,得到结构轴向 力平衡方程

$$N(r,t) + m_0 [g + v(l,t)] + \overline{m}g(l-r) + \int_r^l \overline{m} \tilde{u}(z,t) dz = 0$$
(7)

取隔离体对截面 z = r 处的弯矩平衡,得弯矩内 力平衡方程

$$m_{0}[g + \ddot{v}(l,t)][v(r,t) - v(l,t)] + \int_{r}^{l} \overline{m} \ddot{v}(z,t)(z-r) dz + R_{B}(l-r) + \int_{r}^{l} \overline{m} \ddot{u}(z,t)[v(z,t) - v(r,t)] dz - M(r,t) = 0$$

$$(8)$$

将式(4) ~ 式(6) 代人式(7)、式(8) 可得

$$EA\left[u'(r,t) + \frac{1}{2}\alpha v''(r,t)\right] + m_0\left[g + \ddot{u}(r,t)\right] + \overline{m}g(l-r) + \int_r^l \overline{m}\ddot{u}(z,t)dz = 0$$
(9)

$$m_{0}\lfloor g + \ddot{v}(l,t) \rfloor \lfloor v(r,t) - v(l,t) \rfloor + \frac{kl^{3}(l-r)}{kl^{3}+3EI} \left[m_{0}\ddot{v}(l,t) + \frac{3}{8} \int_{0}^{l} \overline{m} \ddot{v}(z,t) dz \right] + \int_{r}^{l} \overline{m} \ddot{v}(z,t)(z-r) dz + EIv''(r,t) + \int_{r}^{l} \overline{m} \ddot{u}(z,t) \lfloor v(z,t) - v(r,t) \rfloor dz = 0$$
(10)

式(9)和式(10)即为地震激励下超高桥墩振动 的动力控制微分方程。



图 2 桥墩动力分析简图 Fig.2 Dynamic analysis diagram of pier

2.2 边界条件

根据超高桥墩动力分析模型,可推导出桥墩的 边界条件

$$z = 0; \ddot{v}(0,t) = \ddot{\bar{v}}(t), v'(0,t) = 0, u(0,t) = 0 \quad (11)$$
$$z = l; v''(l,t) = 0, N(l,t) = m_0 [g + \ddot{u}(l,t)];$$

$$v(l,t) = \frac{l^{3}}{kl^{3} + 3EI} \left[m_{0} \ddot{v}(l,t) + \frac{3}{8} \int_{0}^{l} m \ddot{v}(z,t) dz \right]$$
(12)

式中: v(t) 表示在桥墩底固定端处输入的已知地震 加速度记录。

2.3 初始条件

对于图 1 所示的超高桥墩结构分析模型,在地 震动荷载作用前,即 t =0 时刻的状态即为结构的初 始条件。通过分析桥墩在该状态下各参量特征,可 得桥墩的初始条件为

$$u(z,0) = -\frac{z}{EA} (\bar{m}g(l-z) + m_0g), \psi(z,0) = 0$$
(13)
$$v(z,0) = 0, \psi(z,0) = 0$$
(14)

3 求解方法

根据地震作用下超高桥墩振动的动力控制微分 方程,结合桥墩模型的边界条件和初始条件,假设其 横向和轴向位移形函数为

$$u(z,t) = U(t)\sin\frac{\pi z}{2l} - \frac{z}{EA} \left[P + m_0 g + \overline{m}g(l-z)\right]$$
(15)

$$v(z,t) = V(t) \left(\cos \frac{\pi z}{2l} - \cos \frac{3\pi z}{2l} \right) + \overline{v}(t) \cos \frac{\pi z}{2l} + \frac{l^3}{kl^3 + 3EI} \left[m_0 \overline{v}(l,t) + \frac{3}{8} \int_0^l \overline{m} \overline{v}(z,t) dz \right]$$
(16)

将式(15)和式(16)分别代入式(9)和式(10) 中,化简整理可得

$$a_1 \ddot{U}(t) + a_2 U(t) + a_3 V(t) + a_4 \overline{v}(t) + a_5 = 0$$
(17)

$$b_{1}\ddot{U}(t)V(t) + b_{2}\ddot{U}(t)\bar{v}(t) + b_{3}\ddot{V}(t) + b_{4}V(t) + b_{5}\ddot{v}(t) + b_{6}v(t) = 0$$
(18)

式中各项系数为:

$$\begin{aligned} a_{1} &= \frac{2l\overline{m}}{\pi} \cos \frac{\pi r}{2l} + m_{0} \sin \frac{\pi r}{2l}; a_{2} = -\frac{\pi EA}{2l} \cos \frac{\pi r}{2l}; \\ a_{3} &= \frac{\pi^{2} a EA}{8l^{2}} \left(9 \cos \frac{3\pi r}{2l} - \cos \frac{\pi r}{2l}\right); \\ a_{4} &= -\frac{\pi^{2} a EA}{8l^{2}} \cos \frac{\pi r}{2l}; a_{5} = \overline{m} gr; \\ b_{1} &= 2m_{0} \sin \frac{\pi r}{l} \sin \frac{\pi r}{2l} + \frac{\overline{m}}{2} \left[\sin \frac{\pi r}{l} + \frac{l}{\pi} \left(1 + \cos \frac{\pi r}{l}\right)\right]; \\ b_{2} &= -\overline{m} \overline{v}(t) \left[\frac{1}{2} \sin \frac{\pi r}{l} - \frac{2l}{\pi} \left(\cos \frac{\pi r}{2l}\right)^{2}\right]; \\ b_{3} &= \overline{m} \left[\frac{4l^{2}}{\pi^{2}} \left(\frac{\pi}{2} - \cos \frac{\pi r}{2l} - \frac{\pi r}{2l} \sin \frac{\pi r}{2l}\right) + \frac{8lr}{3\pi} \left(\frac{3}{4} \sin \frac{\pi r}{2l} - \frac{1}{4} \sin \frac{3\pi r}{2l} - 1\right) + \frac{4l^{2}}{9\pi^{2}} \left(\frac{\pi}{2} + \cos \frac{3\pi r}{2l} + \frac{3\pi r}{2l} \sin \frac{3\pi r}{2l}\right) + \frac{kl^{4}(l-r)}{\pi(kl^{3} + 3EI)}\right]; \\ b_{4} &= m_{0}g \left(\cos \frac{\pi r}{2l} - \cos \frac{\pi r}{2l}\right) + \frac{EI\pi^{2}}{4l^{2}} \left(9 \cos \frac{3\pi r}{2l} - \cos \frac{\pi r}{2l}\right); \\ b_{5} &= \overline{m} \left[\frac{4l^{2}}{\pi^{2}} \left(\frac{\pi}{2} - \cos \frac{\pi r}{2l} - \frac{\pi r}{2l} \sin \frac{\pi r}{2l}\right) + \frac{2lr}{\pi} \left(\sin \frac{\pi r}{2l} - 1\right) + \frac{3kl^{4}(l-r)}{4\pi(kl^{3} + 3EI)}\right]; \\ b_{6} &= -\frac{\pi^{2} EI}{4l^{2}} \cos \frac{\pi r}{2l}, \end{aligned}$$

分析式(17)和式(18)中系数所含参量,超高桥 墩动力稳定性与结构几何尺寸(l,A,I)、质量分布 (m_0,\overline{m}) 和边界条件有密切关系,该方程为非齐次 二阶常微分方程组。为求解结构动力稳定响应,采 用变步长的四阶 - 五阶龙格 - 库塔法(Runge-Kutta Method) 对该微分方程进行求解。先给定时间步长 Δt ,设定求解精度 ε ,当计算结果增量 $\Delta > \varepsilon$ 时,将步 长反复折半直到计算结果增量 $\Delta < \epsilon$,取该时的步 长为计算步长;当计算结果 $\Delta < \varepsilon$ 时,对步长反复加 倍直到 $\Delta > \varepsilon$,这时再将步长折半即为计算步长,截 断误差为 $(\Delta t)^3$ 。通过数值求解,可得位移形函数的 基本参量 U(t)、V(t), 代入式(15)、式(16) 可得到 仅含时间变量的位移响应。根据 B-R 运动稳定判 定准则,度量结构动力响应的稳定程度,可准确预估 结构的动力失稳时刻和失稳荷载,对结构失稳的前 屈状态有较好的了解。

4 数值算例

某超高桥墩,桥墩采用 C40 混凝土,弹性模量 $E=3.25\times10^4$ MPa,桥墩高度 l=120 m,截面面积 A=36 m²,抗弯惯性矩 I=144 m⁴,桥墩分布质量 $\overline{m}=9\times10^4$ kg/m。该桥梁采用悬臂法施工,主梁悬 臂达到最大悬臂状态时,主梁自重 $m_0=4.5\times10^7$ kg。分析该超高桥墩在最大裸墩状态下的动力 稳定性,图 3 给出了归一化后部分 El-Centro 波形。



为验证本文理论正确性,在较小地震荷载作用下,按照本文方法编制 Matlab 计算程序计算得到桥 墩顶端横向位移时程,将其与利用有限元方法计算 的结果进行对比。图 4 给出了峰值加速度为 10 m/s²的地震荷载作用下桥墩顶横向位移时程。 由图 4 可知,两种方法计算结果差异较小、较为吻 合,表明了本文理论的正确性。



图 5 给出了各地震加速度荷载作用下结构的动 力失稳时刻和加速度峰值。分析可知,在 10 m/s² 峰值加速度荷载作用下,结构在 10 s 内未因荷载的 小幅变化而引起其位移参量的剧烈变化,即结构没 有出现动力失稳现象;而在加速度峰值荷载15 m/s² 作用下,结构在 8.6 s 时出现动力失稳,失稳加速度 荷载为 $a_{max} = 11.3 \text{ m/s}^2$;在 20 m/s²加速度峰值荷 载作用时,结构动力失稳时刻为 3.06 s,对应的加速 度荷载为 $a_{max} = 12.5 \text{ m/s}^2$;将地震波加速度荷载峰







值增大至 25 m/s²时,结构的动力失稳时刻为 0.68 s,失稳加速度荷载 $a_{max} = 12.7 m/s^2$ 。

0

通过分析结构动力失稳时刻及其对应的结构失 稳地震波加速度荷载值可得出以下结论:(1)该超高 桥墩的动力失稳加速度在 10 m/s² < *a*max < 11.3 m/s² 范围内,可通过多次计算准确确定;(2)压弯杆的失稳 时刻与地震波加速度峰值有直接关系,加速度峰值越 大,失稳时刻越早,反之亦然;(3)地震波荷载的小幅 变化引起结构位移的剧烈增大,且结构位移出现单方 向增长,不能恢复,可判定其为动力失稳状态。

5 结论

鉴于超高桥墩在强烈地震荷载作用下存在动力 失稳的潜在危险,本文通过建立超高桥墩振动控制 微分方程,利用变步长龙格-库塔法对方程求解,结 合 B-R运动判定稳定准则,从数值解析角度对压弯 杆件进行了动力稳定性分析的理论研究。根据本文 理论方法,通过编制 Matlab 计算程序,对算例中高 柔桥墩在地震荷载作用下的动力稳定性进行了数值 计算。结果表明,本文方法正确,超高桥墩的动力失 稳时刻随加速度荷载峰值的增大而减小,且两者具 有严格对应关系。算例分析结论表明,可根据本文 方法准确预估结构失稳时刻和失稳加速度,这对超 高桥墩的动力稳定研究和工程应用有重要意义。

参考文献(References)

- [1] HS阿尔乔姆,L 艾登.梁-柱体系在椭圆型荷载作用下的精确解和动力屈曲分析[J].应用数学和力学,2010,31(10):1249-1255.
 H Secil Artem, Levent Aydin. Exact Solution and Dynamic Buckling Analysis of a Beam-column System Having the Elliptic Type Loading[J]. Applied Mathematics and Mechanics, 2010,31(10):1249-1255.(in Chinese)
- [2] 王安稳.轴向冲击载荷下圆柱壳的塑性动力屈曲的问题[J].海 军工程大学学报,2004,16(6):1-8.
 WANG An-wen.Plastic Dynamic Buckling of Cylindrical Shells under Axial Impulsive Loads[J].Journal of Naval University of Engineering,2004,16(6):1-8.(in Chinese)
- [3] 韩强.弹塑性系统的动力屈曲和分叉[M].北京:科学出版社, 2000.

HAN Qiang.Dynamic Buckling and Bifurcation of Elastic-plastic Systems [M].Beijing:Science Press, 2000.(in Chinese)

[4] 孙强,杨大军.弹性介质中杆的动力稳定性研究[J].工程力学, 1997,14(1):87-91.

SUN Qiang, YANG Da-jun.Research on the Dynamic Stability of Poles in Elastic Medium[J].Engineering Mechanics, 1997, 14(1):87-91.(in Chinese)

[5] 孙强.伸出地而上基桩的动力稳定性研究[J].岩土工程学报, 2003,25(4):459-462.

SUN Qiang. Analysis of Dynamic Stability of Foundation Pile Stretching out of Ground[J]. Chinese Jounal of Geotechnical Engineering, 2003, 25(4): 459-462. (in Chinese)

[6] 徐艳,胡世德.地震作用下钢管混凝土拱桥的动力稳定性[J].同济大学学报:自然科学版,2007,35(3):315-320.

XU Yan,HU Shi-de.Dynamic Stability of Concrete Filled Steel Tubular Arch Bridge under Earthquake[J].Journal of Tongji University:Natural Science,2007,35(3):315-320.(in Chinese)

- [7] Bakker M C M.Shear-flexural Buckling of Cantilever Columns under Uniformly Distributed Load[J].Journal of Engineering Mechanics, 2006, 132(11):1160-1167. (in Chinese)
- [8] 罗松南,李礼.冲击荷载下高桥墩的弹塑性动力屈曲[J].振动 与冲击,2013,32(23):196-200.

LUO Song-nan, LI Li. Elastic-plastic Dynamic Buckling of a High Pier under Impulse Loads[J]. Journal of Vibration and Shock, 2013, 32(23):196-200.(in Chinese)

[9] 罗松南,宋君晗,周慧.地基水平运动时高桥墩的动力屈曲[J]. 应用力学学报,2012,29(3):297-302.

LUO Song-nan, SONG Jun-han, ZHOU Hui. Dynamic Buckling of the High Pier under the Foundation Horizontal Motion by Earthquake[J]. Chinese Journal of Applied Mechanics, 2012, 29 (3):297-302. (in Chinese)

[10] 罗漪,王全凤.变刚度薄壁杆件的动力稳定性[J].华侨大学学报:自然科学版,2001,22(3):272-277.

LUO Yi, WANG Quan-feng. Dynamicstability of Thin-walled Member with Variable Rigidity[J]. Journal of Huaqiao University: Natural Science, 2001, 22(3): 272-277. (in Chinese)

- [11] 卢皓,李建中.强震作用下高墩桥梁抗震性能特点分析[J].地 震工程学报,2013,35(4):858-865.
 LU Hao, LI Jian-zhong. Analysis of Seismic Performance Characteristics of Bridge with High Piers under Strong Earthquake Motion [J]. China Earthquake Engineering Journal, 2013,35(4):858-865.(in Chinese)
- [12] 夏修身,陈兴冲,王常峰,等.高墩大跨连续刚构桥抗震性能研究[J].西北地震学报,2010,32(1):88-91.
 XIA Xiu-shen,CHEN Xing-chong,WANG Chang-feng,et al.
 Study on Seismic Performance of Tall-pier and Long-span Continuous Rigid-framed Bridge[J].Northwestern Seismological Journal,2010,32(1):88-91.(in Chinese)
- [13] 李黎,刘文静,张行.地震作用下隔震桥梁的动力稳定分析
 [J].工程力学,2010,12(增刊Ⅱ):289-293.
 LI Li, LIU Wen-jing, ZHANG Hang. Analysis on Dynamic Stability Ofisolated Bridges Subjected to Earthquake[J].Engineering Mechanics,2010,12(Suppl Ⅱ):289-293.(in Chinese)
- [14] 李黎,廖萍,龙晓鸿,等,薄壁高墩大跨度连续刚构桥的非线性 稳定分析[J].工程力学,2006,23(5):119-124,88.
 LI Li,LIAO Ping,LONG Xiao-hong,et al.Nonlinear Stability Analysis of Long-span Continuous Rigid Frame Bridge with Thin-wall High Piers [J]. Engineering Mechanics, 2006, 23 (5):119-124,88.(in Chinese)
- [15] 孙华东.圆管和充液圆柱壳轴向冲击动力屈曲[D].太原:太原 理工大学,2000.

SUN Hua-dong.Dynamic Backling of Circular Tabe and Fluidfilled Cylindrical Shell under Axial Impact [D]. Taiyuan: Taiyuan University of Technology,2000.(in Chinese)